

Техническая спецификация на промышленный робот

(Лот 2)

6 осевой робот манипулятор
Полезная нагрузка 6 кг
Вылет 1500 мм
Структура шарнирно-сочлененная Количество осей 6
Повторяемость $\pm 0,05$ мм
Макс. оборот в сек.
Ось 1 1480/с
Ось 2 1480/с
Ось 3 1480/с
Ось 4 2220/с
Ось 5 2220/с
Ось 6 5600/с
Вес 150 кг
Тип крепления – наземный, кронштейн, потолок
Макс. диапазон движения:
Ось 1 ± 1650
Ось 2 $+1350/-700$
Ось 3 $+850/-850$
Ось 4 ± 1500
Ось 5 $+30/-2400$
Ось 6 ± 3600

Председатель правления - ректор

Проректор по науке и инновациям

Руководитель темы



Рахметуллина С.Ж.

Конурбаева Ж.Т.

Абдулина С.А.

УСЛОВИЯ ОПЛАТЫ И ПОСТАВКИ

Стоимость указана с НДС на условиях DDP (с доставкой до покупателя и включает в себя все возможные платежи, налоги и пошлины) г. Усть-Каменогорск, ул. Серикбаева, 19.

Условия оплаты: по факту поставки.

Срок поставки: До 20.12.2024 года с момента подписания договора